

# モータ評価システムの製作に関するヒアリングシート

第1版 2017年8月

長岡モーターディベロップメント(株)

office@nagaoka-md.co.jp

1. ご担当者様のお名前、所属、ご連絡先をご記入ください。
2. 試験機を製作される目的および試験内容について、できるだけ具体的にご記入ください。
3. ご予算や納期が決まっている場合、ご記入ください。
4. 試験機を設置する場所についてご記入ください。
  - 設置場所の所在地
  - 電源設備 直流・単相・三相 電圧          V 容量          kVA
  - 設置場所の広さ（奥行、幅）や間取り

[図面]



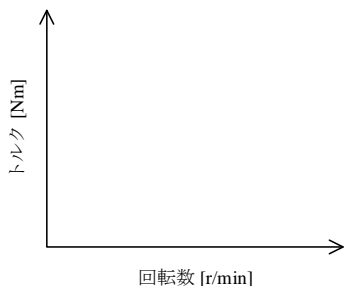
5. 現在保有されているものまたはご自身で今後購入される予定のものにチェックを入れていただき、型番やパラメータなどをわかる範囲でご記入ください。

【モータ・インバータ】

供試モータ（試験の対象となるモータ）

型番/メーカー			
極数		電圧	V
電流	A	最大トルク	Nm
基底回転数	r/min	最大回転数	r/min
最大出力	W	慣性モーメント	kgm <sup>2</sup>

- 速度-トルク特性



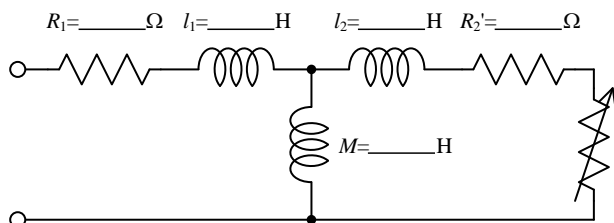
- 以下、永久磁石同期モータの場合、ご記入ください。

巻線抵抗	$\Omega$	逆起電力係数*	Vs/rad
d 軸インダクタンス	H	q 軸インダクタンス	H

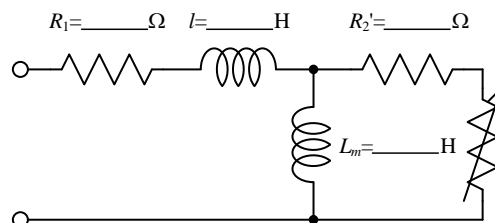
\* (逆起電力係数) = (モータ端子の線間電圧実効値) / (モータ機械角速度)

- 以下、誘導モータの場合、ご記入ください (いずれかの回路についてお答えいただければ結構です)。

[T 型等価回路]



[T-I 型等価回路]



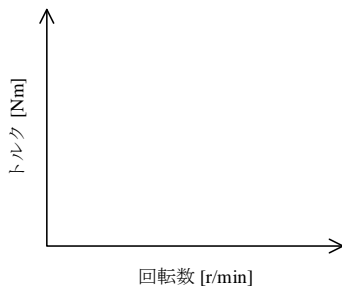
供試モータ駆動用インバータ

型番/メーカー			
容量	VA	電力	W
入力電圧	V	出力電圧	V
入力電流	A	出力電流	A
制御対象	速度 ・ トルク		

負荷モータ

型番/メーカー			
極数		電圧	V
電流	A	最大トルク	Nm
基底回転数	r/min	最大回転数	r/min
最大出力	W	慣性モーメント	kgm <sup>2</sup>

● 速度-トルク特性



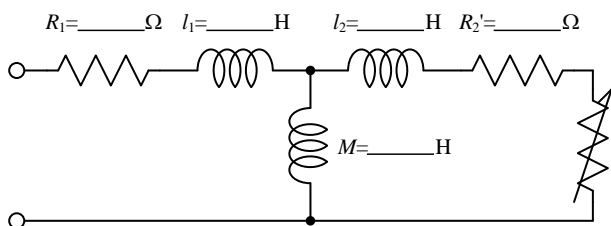
● 以下、永久磁石同期モータの場合、ご記入ください。

巻線抵抗	$\Omega$	逆起電力係数*	Vs/rad
d 軸インダクタンス	H	q 軸インダクタンス	H

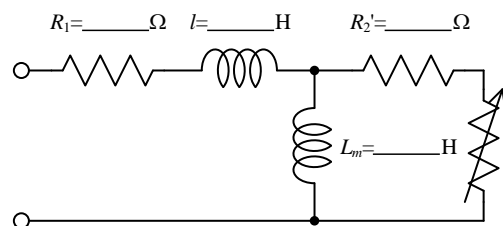
\* (逆起電力係数) = (モータ端子の線間電圧実効値) / (モータ機械角速度)

● 以下、誘導モータの場合、ご記入ください (いずれかの回路についてお答えいただければ結構です)。

[T 型等価回路]



[T-I 型等価回路]



負荷モータ駆動用インバータ

型番/メーカー			
容量	VA	電力	W
入力電圧	V	出力電圧	V
入力電流	A	出力電流	A
制御対象	速度 ・ トルク		

【測定器】

トルク検出器                      型番/メーカー \_\_\_\_\_

速度検出器                        型番/メーカー \_\_\_\_\_

トルク表示器                      型番/メーカー \_\_\_\_\_

速度表示器                        型番/メーカー \_\_\_\_\_

オシロスコープ                   型番/メーカー \_\_\_\_\_

パワーメータ                      型番/メーカー \_\_\_\_\_

マルチメータ                      型番/メーカー \_\_\_\_\_

その他測定器

名称/型番/メーカー \_\_\_\_\_

名称/型番/メーカー \_\_\_\_\_

名称/型番/メーカー \_\_\_\_\_

名称/型番/メーカー \_\_\_\_\_

【構造物】

カップリング（軸継手） 型番/メーカー

---

[図面]

定盤（ベース）

[図面]

6. 【自由記入欄】 特記事項やご要望などございましたら、ご記入ください。

ご回答、ありがとうございました。